

Appunti di Fisica 1

Marcello Colozzo

1 Teorema del lavoro e dell'energia cinetica per un sistema di punti materiali

Ricordiamo che nel caso di un punto materiale di massa m , il teorema del lavoro e dell'energia (§ ??) cinetica si scrive:

$$\mathcal{L} = T_2 - T_1, \quad (1)$$

dove \mathcal{L} è il lavoro svolto dalla risultante delle forze applicate al punto, e T è l'energia cinetica del punto. Per il lavoro utilizziamo il simbolo calligrafico \mathcal{L} per non confonderci con il modulo L del momento della quantità di moto. Il predetto teorema si estende facilmente ai sistemi di punti materiali. A tale scopo consideriamo il moto di un sistema S di n punti materiali, dalla configurazione 1 $(x'_1, y'_1, z'_1, \dots, x'_n, y'_n, z'_n)$ alla configurazione 2 $(x''_1, y''_1, z''_1, \dots, x''_n, y''_n, z''_n)$. Il punto k -esimo si sposterà lungo una traiettoria γ_k di estremi $A_k(x'_k, y'_k, z'_k)$, $B_k(x''_k, y''_k, z''_k)$. Le forze agenti su tale punto P_k sono:

\mathbf{F}_k = risultante delle forze esterne (su P_k)

\mathbf{f}_k = risultante delle forze interne (esercitate dai rimanenti $n - 1$ punti su P_k)

Quindi il lavoro svolto sul predetto punto è

$$\mathcal{L}_k = \int_{\gamma_k(A_k, B_k)} (\mathbf{F}_k + \mathbf{f}_k) \cdot d\mathbf{s}_k \quad (2)$$

La (1) applicata al punto materiale P_k si scrive:

$$\mathcal{L}_k = \frac{1}{2} m_k (v''_k)^2 - \frac{1}{2} m_k (v'_k)^2, \quad (3)$$

il teorema dell lavoro eseguito da tutte le forze (esterne e interne) è:

$$\mathcal{L} = \sum_{k=1}^n \mathcal{L}_k \xrightarrow{\text{eq. (3)}} \mathcal{L} = \frac{1}{2} \sum_{k=1}^n m_k (v''_k)^2 - \frac{1}{2} \sum_{k=1}^n m_k (v'_k)^2$$

L'energia cinetica di S è

$$T = \sum_{k=1}^n T_k = \frac{1}{2} \sum_{k=1}^n m_k v_k^2,$$

per cui

$$\mathcal{L} = T_2 - T_1,$$

ovvero il teorema del lavoro e dell'energia cinetica per un sistema di punti materiali.

2 Teorema di König

Il *teorema di König* esprime una notevole decomposizione dell'energia cinetica di un sistema di punti materiali. A tale scopo riferiamo il moto di un sistema S di n punti materiali a una terna inerziale $K(Oxyz)$ e a una terna $K'(\Omega\xi\eta\zeta)$ che trasla rispetto a S con la velocità \mathbf{v}_c del centro di massa. L'origine Ω coincide con il predetto centro di massa.

Se v_k è la velocità del k -esimo punto P_k rispetto a K , per il principio dei moti relativi

$$\mathbf{v}_k = \mathbf{v}_{ck} + \mathbf{v}_c \quad (4)$$

dove \mathbf{v}_{ck} è la velocità di P_k rispetto a K' , mentre \mathbf{v}_c è la velocità del moto di trascinamento, i.e. la velocità del centro di massa. Segue

$$\begin{aligned} T &= \frac{1}{2} \sum_{k=1}^n m_k v_k^2 = \frac{1}{2} \sum_{k=1}^n m_k (\mathbf{v}_k \cdot \mathbf{v}_k) = \frac{1}{2} \sum_{k=1}^n m_k (\mathbf{v}_{ck} + \mathbf{v}_c) \cdot (\mathbf{v}_{ck} + \mathbf{v}_c) \\ &= \frac{1}{2} \sum_{k=1}^n m_k v_{ck}^2 + \frac{1}{2} \sum_{k=1}^n m_k v_c^2 + \sum_{k=1}^n m_k \mathbf{v}_{ck} \cdot \mathbf{v}_c \end{aligned}$$

Calcoliamo a parte l'ultima sommatoria

$$\sum_{k=1}^n m_k \mathbf{v}_{ck} \cdot \mathbf{v}_c = \mathbf{v}_c \cdot \sum_{k=1}^n m_k \mathbf{v}_{ck}$$

Ma $\sum_k m_k \mathbf{v}_{ck}$ è la quantità di moto di S rispetto a K' . Per una nota proprietà del centro di massa:

$$\sum_{k=1}^n m_k \mathbf{v}_{ck} = m \mathbf{v}_{cc}$$

essendo \mathbf{v}_{cc} la velocità del centro di massa rispetto a K' . Ma K' è il sistema di riferimento in cui il centro di massa è in quiete:

$$\mathbf{v}_{cc} = \mathbf{0} \implies \sum_{k=1}^n m_k \mathbf{v}_{ck} = \mathbf{0} \implies \sum_{k=1}^n m_k \mathbf{v}_{ck} \cdot \mathbf{v}_c = \mathbf{0}$$

onde

$$T = \frac{1}{2} m v_c^2 + \frac{1}{2} \sum_{k=1}^n m_k v_{ck}^2$$

che è appunto il teorema di König.