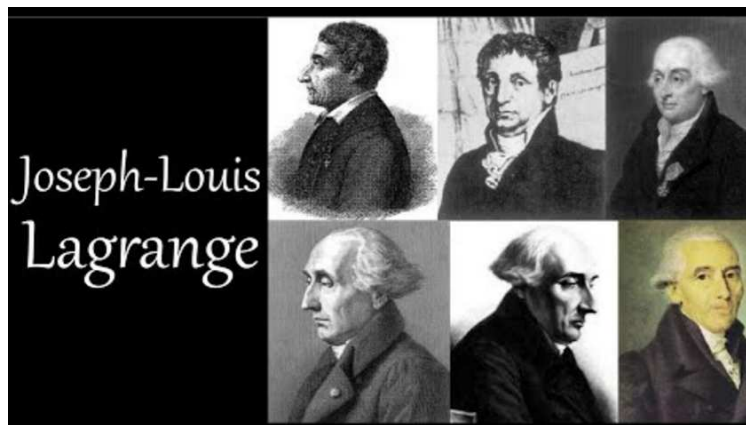


Matematica Open Source

$$\frac{d}{dx} f(x) \quad \sum_{k=0}^{+\infty} a_k \quad \int f(x) dx \quad \oint_{\Gamma} (X dx + Y dy + Z dz)$$

Il metodo dei moltiplicatori di Lagrange

Marcello Colozzo



Sia f una funzione reale di p variabili reali:

$$\begin{aligned} f &: A \rightarrow \mathbb{R} \\ f &: (x_1, x_2, \dots, x_p) \rightarrow f(x_1, x_2, \dots, x_p), \quad \forall (x_1, x_2, \dots, x_p) \in A \end{aligned} \quad (1)$$

essendo A un aperto di \mathbb{R}^p . Supponiamo che le p variabili x_1, x_2, \dots, x_p non siano indipendenti, ma legate da $n < p$ equazioni

$$\varphi_k(x_1, x_2, \dots, x_p) = 0, \quad (k = 1, 2, \dots, n) \quad (2)$$

dove le φ_k sono n funzioni assegnate e definite in A (i.e. nello stesso campo di esistenza di f). Assumiamo poi $f, \varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_n$ ivi continue assieme alle derivate parziali prime.

Per maggiore chiarezza scriviamo per esteso il sistema (2):

$$\begin{cases} \varphi_1(x_1, x_2, \dots, x_p) = 0 \\ \varphi_2(x_1, x_2, \dots, x_p) = 0 \\ \dots \\ \varphi_n(x_1, x_2, \dots, x_p) = 0 \end{cases} \quad (3)$$

e denotiamo con A' l'insieme dei suoi punti soluzione:

$$A' = \{P \in \mathbb{R}^p \mid \varphi_k(P) = 0, \quad (k = 1, 2, \dots, n)\} \quad (4)$$

supponendo $\emptyset \neq A' \subseteq A$. In tali condizioni, possiamo riferirci alla restrizione di f ad A' cioè $f_{A'}$ che per semplicità di notazione, continuiamo a indicare con f .

Ciò premesso, ci proponiamo di determinare gli estremi relativi o assoluti della predetta restrizione. A tale scopo utilizziamo la locuzione «massimi e minimi vincolati». In contrapposizione, se le p variabili x_1, x_2, \dots, x_p sono svincolate da relazioni, parleremo di «massimi e minimi liberi». È poi naturale la conservazione delle singole definizioni:

$$\begin{aligned} \bar{P} \text{ è punto di massimo} \\ \text{relativo vincolato} \end{aligned} \Bigg) \stackrel{def}{\iff} \exists I(\bar{P}) \subset A \mid P \in A' \cap I(\bar{P}) \implies f(P) \leq f(\bar{P}) \quad (5)$$

$$\begin{aligned} \bar{P} \text{ è punto di minimo} \\ \text{relativo vincolato} \end{aligned} \Bigg) \stackrel{def}{\iff} \exists I(\bar{P}) \subset A \mid P \in A' \cap I(\bar{P}) \implies f(P) \geq f(\bar{P})$$

essendo $I(\bar{P})$ un intorno di \bar{P} . La matrice jacobiana delle n funzioni $\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_n$:

$$J(x_1, x_2, \dots, x_p) = \begin{pmatrix} \frac{\partial \varphi_1}{\partial x_1} & \frac{\partial \varphi_1}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial \varphi_1}{\partial x_n} \\ \frac{\partial \varphi_2}{\partial x_1} & \frac{\partial \varphi_2}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial \varphi_2}{\partial x_n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \frac{\partial \varphi_n}{\partial x_1} & \frac{\partial \varphi_n}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial \varphi_n}{\partial x_n} \end{pmatrix} \quad (6)$$

che è una matrice $n \times p$. Ricordiamo che abbiamo assunto $n < p \implies \text{rango}(J) \leq n$. Assumiamo ulteriormente

$$\text{rango}(J) = n, \quad \forall P \in A$$

Supponiamo che $\bar{P}(\bar{x}_1, \bar{x}_2, \dots, \bar{x}_n) \in A'$ sia di massimo o minimo relativo vincolato. Per quanto precede, è $\text{rango}(\bar{P}) = n$;da ciò l'esistenza di almeno un minore di ordine n non nullo. Senza perdita di generalità:

$$\frac{\partial(\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_n)}{\partial(x_1, x_2, \dots, x_n)} \Bigg|_{\bar{P}} = \begin{vmatrix} \frac{\partial \varphi_1}{\partial x_1} \Big|_{\bar{P}} & \frac{\partial \varphi_1}{\partial x_2} \Big|_{\bar{P}} & \dots & \frac{\partial \varphi_1}{\partial x_n} \Big|_{\bar{P}} \\ \frac{\partial \varphi_2}{\partial x_1} \Big|_{\bar{P}} & \frac{\partial \varphi_2}{\partial x_2} \Big|_{\bar{P}} & \dots & \frac{\partial \varphi_2}{\partial x_n} \Big|_{\bar{P}} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \frac{\partial \varphi_n}{\partial x_1} \Big|_{\bar{P}} & \frac{\partial \varphi_n}{\partial x_2} \Big|_{\bar{P}} & \dots & \frac{\partial \varphi_n}{\partial x_n} \Big|_{\bar{P}} \end{vmatrix} \neq 0$$

Per il **teorema del Dini** il sistema (3) che qui riscriviamo in maniera ancora più estesa:

$$\begin{cases} \varphi_1(x_1, \dots, x_n, x_{n+1}, \dots, x_p) = 0 \\ \varphi_2(x_1, \dots, x_n, x_{n+1}, \dots, x_p) = 0 \\ \dots \\ \varphi_n(x_1, \dots, x_n, x_{n+1}, \dots, x_p) = 0 \end{cases} \quad (7)$$

è localmente risolvibile rispetto a x_1, \dots, x_n , cioè

$$\exists I_1(\bar{P}) \mid \begin{cases} x_1 = \psi_1(x_{n+1}, \dots, x_p) \\ x_2 = \psi_2(x_{n+1}, \dots, x_p) \\ \dots \\ x_n = \psi_n(x_{n+1}, \dots, x_p) \end{cases} \quad (8)$$

Ne segue che i valori assunti da f nei punti $P \in A' \cap I_1(\bar{P}) \cap I(\bar{P})$ si esprimono come

$$\begin{aligned} f[\psi_1(x_{n+1}, \dots, x_p), \psi_2(x_{n+1}, \dots, x_p), \dots, \psi_n(x_{n+1}, \dots, x_p), \dots \\ \dots \psi_n(x_{n+1}, \dots, x_p), x_{n+1}, \dots, x_p] \stackrel{def}{=} \Phi(x_{n+1}, \dots, x_p) \end{aligned} \quad (9)$$

Abbiamo perciò una funzione composta delle $p - n$ variabili x_{n+1}, \dots, x_p . Quindi

$$\left(\bar{P} \text{ è punto di massimo/minimo relativo vincolato per } f \right) \iff \left(\bar{Q}(\bar{x}_{n+1}, \dots, \bar{x}_p) \text{ è punto di massimo/minimo relativo libero per } \Phi. \right)$$

Dalle (9):

$$\frac{\partial f}{\partial x_1} \frac{\partial \psi_1}{\partial x_l} + \frac{\partial f}{\partial x_2} \frac{\partial \psi_2}{\partial x_l} + \dots + \frac{\partial f}{\partial x_n} \frac{\partial \psi_n}{\partial x_l} + \frac{\partial f}{\partial x_l} = 0, \quad (l = n + 1, \dots, p) \quad (10)$$

Dalle (2):

$$\begin{aligned} \varphi_k[\psi_1(x_{n+1}, \dots, x_p), \psi_2(x_{n+1}, \dots, x_p), \dots, \psi_n(x_{n+1}, \dots, x_p), \dots \\ \dots \psi_n(x_{n+1}, \dots, x_p), x_{n+1}, \dots, x_p] = 0 \end{aligned} \quad (11)$$

Derivando primo e secondo membro rispetto a x_l :

$$\frac{\partial \varphi_k}{\partial x_1} \frac{\partial \psi_1}{\partial x_l} + \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_2} \frac{\partial \psi_2}{\partial x_l} + \dots + \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_n} \frac{\partial \psi_n}{\partial x_l} + \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_l} = 0, \quad (k = 1, \dots, n) \quad (12)$$

Moltiplichiamo primo e secondo membro delle singole (12) per $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R}$ rispettivamente:

$$\begin{aligned} \lambda_1 \left(\frac{\partial \varphi_1}{\partial x_1} \frac{\partial \psi_1}{\partial x_l} + \frac{\partial \varphi_1}{\partial x_2} \frac{\partial \psi_2}{\partial x_l} + \dots + \frac{\partial \varphi_1}{\partial x_n} \frac{\partial \psi_n}{\partial x_l} + \frac{\partial \varphi_1}{\partial x_l} \right) &= 0 \\ \lambda_2 \left(\frac{\partial \varphi_2}{\partial x_1} \frac{\partial \psi_1}{\partial x_l} + \frac{\partial \varphi_2}{\partial x_2} \frac{\partial \psi_2}{\partial x_l} + \dots + \frac{\partial \varphi_2}{\partial x_n} \frac{\partial \psi_n}{\partial x_l} + \frac{\partial \varphi_2}{\partial x_l} \right) &= 0 \\ &\dots \\ \lambda_n \left(\frac{\partial \varphi_n}{\partial x_1} \frac{\partial \psi_1}{\partial x_l} + \frac{\partial \varphi_n}{\partial x_2} \frac{\partial \psi_2}{\partial x_l} + \dots + \frac{\partial \varphi_n}{\partial x_n} \frac{\partial \psi_n}{\partial x_l} + \frac{\partial \varphi_n}{\partial x_l} \right) &= 0 \end{aligned} \quad (13)$$

Sommando membro a membro:

$$\sum_{k=1}^n \left(\lambda_k \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_1} \frac{\partial \psi_1}{\partial x_l} \right) + \sum_{k=1}^n \left(\lambda_k \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_1} \frac{\partial \psi_2}{\partial x_l} \right) + \dots + \sum_{k=1}^n \left(\lambda_k \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_1} \frac{\partial \psi_n}{\partial x_l} \right) + \sum_{k=1}^n \lambda_k \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_1} = 0$$

Alcuni termini possono essere tirati fuori dalle sommatorie:

$$\frac{\partial \psi_1}{\partial x_l} \sum_{k=1}^n \left(\lambda_k \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_1} \right) + \frac{\partial \psi_2}{\partial x_l} \sum_{k=1}^n \left(\lambda_k \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_1} \right) + \dots + \frac{\partial \psi_n}{\partial x_l} \sum_{k=1}^n \left(\lambda_k \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_1} \right) + \sum_{k=1}^n \lambda_k \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_1} = 0 \quad (14)$$

Ora non dobbiamo fare altro che sommare la (14) alla (10):

$$\begin{aligned} & \left(\frac{\partial f}{\partial x_1} + \sum_{k=1}^n \lambda_k \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_1} \right) \frac{\partial \psi_1}{\partial x_l} + \left(\frac{\partial f}{\partial x_2} + \sum_{k=1}^n \lambda_k \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_2} \right) \frac{\partial \psi_2}{\partial x_l} + \\ & + \dots + \left(\frac{\partial f}{\partial x_n} + \sum_{k=1}^n \lambda_k \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_l} \right) \frac{\partial \psi_n}{\partial x_l} + \left(\frac{\partial f}{\partial x_l} + \sum_{k=1}^n \lambda_k \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_l} \right) = 0, \quad (l = n + 1, \dots, p) \end{aligned} \quad (15)$$

Imponiamo

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x_1} + \sum_{k=1}^n \lambda_k \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_1} &= 0 \\ \frac{\partial f}{\partial x_2} + \sum_{k=1}^n \lambda_k \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_2} &= 0 \\ &\dots \\ \frac{\partial f}{\partial x_n} + \sum_{k=1}^n \lambda_k \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_l} &= 0 \end{aligned} \quad (16)$$

che è un sistema di n equazioni lineari nelle n incognite $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$, la cui matrice dei coefficienti ha per determinante

$$\frac{\partial (\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_n)}{\partial (x_1, x_2, \dots, x_n)}$$

che per ipotesi è non nullo in \bar{P} , ed è non nullo in un intorno $I''(\bar{P})$. Ciò implica che il sistema (16) è compatibile e determinato. Più specificatamente, si risolve con la regola di Cramer. Con i valori ottenuti (i cosiddetti *moltiplicatori*) le (15) si riducono a

$$\frac{\partial f}{\partial x_l} + \sum_{k=1}^n \lambda_k \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_l} = 0, \quad (l = n + 1, \dots, p) \quad (17)$$

Segue che le coordinate di P e i moltiplicatori devono verificare il sistema di p equazioni:

$$\frac{\partial f}{\partial x_h} + \sum_{k=1}^n \lambda_k \frac{\partial \varphi_k}{\partial x_h} = 0, \quad (l = 1, 2, \dots, p) \quad (18)$$

e a queste dobbiamo associare le n equazioni

$$\varphi_k(x_1, x_2, \dots, x_p) = 0, \quad (k = 1, 2, \dots, n) \quad (19)$$

ottenendo un sistema di $p+n$ equazioni nelle $n+p$ incognite $x_1, x_2, \dots, x_p, \lambda_1, \dots, \lambda_n$ incognite. L'algoritmo appena ricavato costituisce il metodo dei moltiplicatori di Lagrange. Si noti che è facile da ricordare poiché la (18) altro non è che la condizione da applicare per la ricerca degli estremi liberi della funzione $f + \lambda_1\varphi_1 + \lambda_2\varphi_2 + \dots + \lambda_n\varphi_n$, dove i moltiplicatori vanno trattati alla stregua di costanti.

Ad esempio, consideriamo $f(x, y) = x + y$ in cui vogliamo determinare gli estremi vincolati alla condizione $x^2 + y^2 - 1 = 0$. Quindi abbiamo una sola funzione $\varphi(x, y) = x^2 + y^2 - 1$. Si tratta di determinare gli estremi liberi di

$$f(x, y) + \lambda\varphi(x, y) = x + y + \lambda(x^2 + y^2 - 1)$$

Otteniamo dunque

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x} + \lambda \frac{\partial \varphi}{\partial x} &= 1 + 2\lambda x = 0 \\ \frac{\partial f}{\partial y} + \lambda \frac{\partial \varphi}{\partial y} &= 1 + 2\lambda y = 0 \end{aligned}$$

Dobbiamo perciò risolvere il sistema nelle incognite (λ, x, y)

$$\begin{aligned} 1 + 2\lambda x &= 0 \\ 1 + 2\lambda y &= 0 \\ x^2 + y^2 - 1 &= 0 \end{aligned}$$

Dopo facili passaggi

$$\begin{aligned} \lambda &= \frac{1}{\sqrt{2}}, \quad x = -\frac{1}{\sqrt{2}}, \quad y = -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \lambda &= -\frac{1}{\sqrt{2}}, \quad x = \frac{1}{\sqrt{2}}, \quad y = \frac{1}{\sqrt{2}} \end{aligned}$$

I valori assunti da f sono

$$\begin{aligned} f\left(-\frac{1}{\sqrt{2}}, -\frac{1}{\sqrt{2}}\right) &= -\sqrt{2} \quad \text{minimo} \\ f\left(\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}\right) &= \sqrt{2} \quad \text{massimo} \end{aligned}$$

Riferimenti bibliografici

- [1] Ghizzetti., 1994. *Lezioni di Analisi matematica, vol. II* Veschi.
- [2] Demodovic B.C., 1994. *Esercizi e problemi di Analisi Matematica*. Editori Riuniti.
- [3] Fasano A., Marmi S. 1996. *Meccanica Analitica*. Boringhieri.