
Il processo di misura visto come un'evoluzione dinamica non deterministica

Marcello Colozzo – <http://www.extrabyte.info>

A differenza della [lezione precedente](#), ci riferiamo adesso a un generico sistema quanto-meccanico S_q in regime non relativistico. Se \hat{A} è l'operatore hermitiano (nell'appropriato [spazio di Hilbert](#) \mathcal{H}), si ha la seguente equazioni agli autovalori:

$$\hat{A} |a_n\rangle = a_n |a_n\rangle, \quad a_n \in \sigma(\hat{A}) \quad \text{per } n = 0, 1, 2, \dots, N \leq +\infty \quad (1)$$

Qui abbiamo assunto uno spettro non degenere e puramente discreto. Supponendo che S_q sia soggetto a forze conservative, si ha che l'operatore di evoluzione temporale è (per $t_0 = 0$):

$$\hat{U}(t) = e^{-\frac{i}{\hbar} \hat{H} t}, \quad (2)$$

dove l'operatore hamiltoniano \hat{H} non dipende esplicitamente dal tempo. Quindi l'evoluto temporale dello stato iniziale $|\psi_0\rangle$ si scrive:

$$|\psi(t)\rangle = e^{-\frac{i}{\hbar} \hat{H} t} |\psi_0\rangle \quad (3)$$

Se le osservabili A e H sono compatibili, i.e. gli operatori \hat{A} e \hat{H} commutano:

$$[\hat{A}, \hat{H}] = 0, \quad (4)$$

per una nota proprietà, i predetti operatori hanno un sistema di autovettori simultanei che costituiscono una base ortonormale di \mathcal{H} :

$$\begin{cases} \hat{A} |a_n\rangle = a_n |a_n\rangle \\ \hat{H} |a_n\rangle = E_n |a_n\rangle \end{cases} \quad (5)$$

Nella base $\{|a_n\rangle\}$ lo sviluppo del ket iniziale è:

$$|\psi_0\rangle = \sum_{n=0}^N c_n^{(0)} |a_n\rangle, \quad c_n^{(0)} = \langle a_n | \psi_0 \rangle \quad (6)$$

Ne consegue che l'evoluto temporale dello stato iniziale è:

$$|\psi(t)\rangle = \sum_{n=0}^N c_n(t) |a_n\rangle, \quad (7)$$

dove

$$c_n(t) = c_n^{(0)} e^{-\frac{i}{\hbar} E_n t} \quad (8)$$

Denotando con $\tau \geq 0$ il generico istante in cui si esegue una misura dell'osservabile A , si ha che l'evoluzione dinamica del ket di stato è data da:

$$|\psi(t)\rangle = \begin{cases} \sum_{n=0}^N c_n^{(0)} e^{-\frac{i}{\hbar} E_n t} |a_n\rangle, & \text{se } t \leq \tau \\ |a_k\rangle, & \text{se } t \geq \tau, \quad k \in \{0, 1, 2, \dots, N\} \end{cases} \quad (9)$$

Cioè, per $t < \tau$ il sistema evolve deterministicamente, mentre a $t = \tau$ il sistema passa istantaneamente all'autostato $|a_k\rangle$, conservando tale stato per ogni $t > \tau$. Il numero reale a_k è il risultato della

misura. Dal momento che l'autovettore $|a_k\rangle$ può essere scritto come¹ il risultato dell'applicazione dell'operatore di proiezione $\hat{\pi}_k : \mathcal{H} \rightarrow \mathcal{H}_{E_k}$ (\mathcal{H}_{E_k} è l'autospazio dello spazio di Hilbert \mathcal{H} appartenente all'autovalore E_k).

$$\hat{\pi}_k |\psi(\tau)\rangle = c_k(\tau) |a_k\rangle, \quad (10)$$

ne concludiamo che S_q esibisce due modalità differenti di evoluzione dinamica, riassunte dalle seguenti relazioni:

$$\begin{cases} |\psi(t)\rangle = \hat{U}(t) |\psi_0\rangle & \text{(deterministica)} \\ |\psi(t \geq \tau)\rangle = \hat{\pi}_k |\psi(\tau)\rangle & \text{(non deterministica)} \end{cases} \quad (11)$$

Le predette modalità di evoluzione hanno in comune solo la linearità, e il carattere non deterministico della seconda nasce dalla prescrizione seguente: nello sviluppo del ket di stato

$$|\psi(t)\rangle = \sum_{n=0}^N c_n(t) |a_n\rangle,$$

$|c_k(\tau)|^2$ è la probabilità che una misura dell'osservabile A (eseguita a $t = \tau$) fornisca il risultato a_k . In simboli:

$$P(A = A_k, \tau) = |c_k(\tau)|^2 \quad (12)$$

Dalla condizione di normalizzazione del ket di stato, segue:

$$\sum_{k=0}^N P(A = a_k, \tau) = 1,$$

in perfetto accordo con la definizione di probabilità.

Per quanto riguarda l'evoluzione deterministica, sappiamo che l'hamiltoniano è il generatore dell'evoluzione temporale. Infatti, basta guardare l'espressione dell'operatore unitario $\hat{U}(t)$: se \hat{H} è l'operatore nullo, l'evoluzione temporale è la trasformazione identica dello spazio di Hilbert \mathcal{H} in sé. Utilizzando un linguaggio impreciso ma efficace, possiamo dire che se il sistema non ha energia non ha evoluzione temporale. A questo punto chiediamoci: cosa rappresenta l'operatore di proiezione $\hat{\pi}_k$ che determina il *collasso* del ket di stato in uno degli autostati dell'osservabile che stiamo misurando? Risponderemo a questa domanda in una lezione successiva.

¹A meno di un inessenziale fattore moltiplicativo.

Riferimenti bibliografici

- [1] Sakurai J.J., 1990. *Meccanica quantistica moderna*. Zanichelli