

---

# Analisi del White Noise

Marcello Colozzo

Fissiamo le opzioni per i grafici:

```
In[1]:= SetOptions [
  {
    Plot,
    ListPlot,
    ListLinePlot
  },
  TicksStyle -> Directive [
    Hue [5 / 6],
    8
  ],
  FrameStyle -> Directive [
    Hue [5 / 6],
    8
  ]
];
```

---

## Premessa: definire la densità di probabilità

Il problema che ci poniamo ora è come costruire un'assegnata densità di probabilità relativa a una variabile aleatoria  $y(t)$ . Ricordiamo che la funzione densità di probabilità si riferisce a una funzione continua  $P(y)$  tale che  $P(y_0) dy$  è la probabilità infinitesima che una misura della variabile  $y$  fornisca un valore appartenente all'intervallo  $[y_0, y_0 + dy]$ . Riferiamoci in particolare a una variabile gaussiana i.e. una variabile la cui densità di probabilità è una distribuzione gaussiana di valor medio  $\mu$  e varianza  $\sigma^2$ , che viene invocata dal comando:

```
In[2]:= NormalDistribution[ $\mu$ ,  $\sigma$ ]
```

```
Out[2]= NormalDistribution[ $\mu$ ,  $\sigma$ ]
```

Il comando `PDF[ ]` restituisce la densità di probabilità per un'assegnata distribuzione. Nel caso in esame:

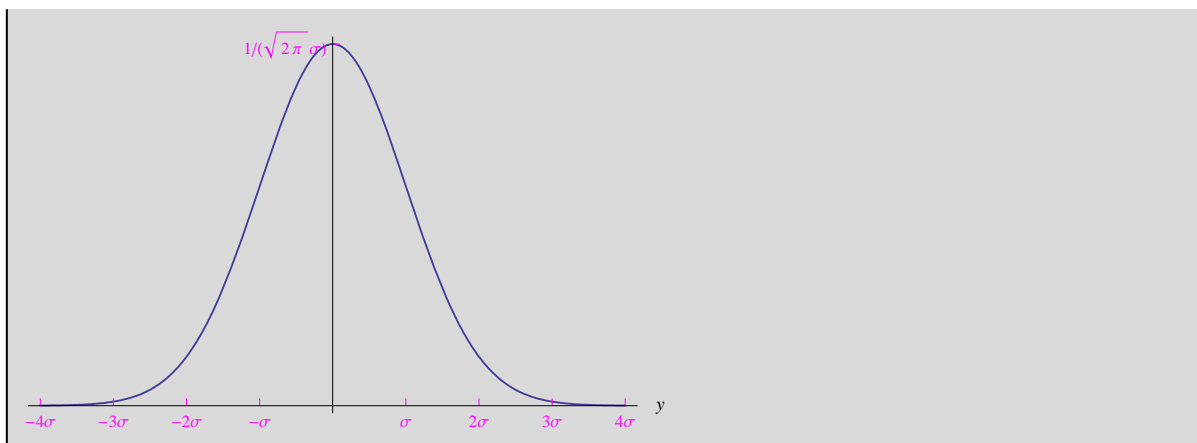
```
In[3]:= gaussian[ $\mu$ _,  $\sigma$ _] := PDF [
  NormalDistribution[ $\mu$ ,  $\sigma$ ],
  (*variabile indipendente*)
  y
];
```

```

In[4]:= curvagaussiana = Plot [
  gaussiana[0, 1],
  {y, -4, 4},
  AxesLabel ->
    {"y"},
  Ticks ->
    {
      {
        {-4, "-4σ"}, {-3, "-3σ"}, {-2, "-2σ"}, {-1, "-σ"},
        {4, "4σ"}, {3, "3σ"}, {2, "2σ"}, {1, "σ"}
      },
      {
        {
 $\frac{1}{\sqrt{2\pi}}$ , "1/(√2πσ)"
        }
      }
    },
  PlotStyle -> Thickness[0.003]
]

```

Out[4]=



La probabilità di misurare un valore  $x \in [-n\sigma, n\sigma]$  è

```

In[5]:= p[σ_, n_] := Integrate[
  gaussiana[0, σ],
  {y, -nσ, nσ}
] // N

```

Esplicitiamo alcuni valori:

```

In[6]:= p[1, 1]

```

Out[6]= 0.682689

```
In[7]:= p[1, 2]
```

```
Out[7]= 0.9545
```

```
In[8]:= p[1, 3]
```

```
Out[8]= 0.9973
```

## Generare numeri reali casuali

Il modo più veloce per generare un white noise consiste nel creare una lista di numeri reali casuali  $y_1, y_2, \dots, y_n$ . A tale scopo utilizziamo il comando `RandomReal[]`

```
In[9]:= ? RandomReal
```

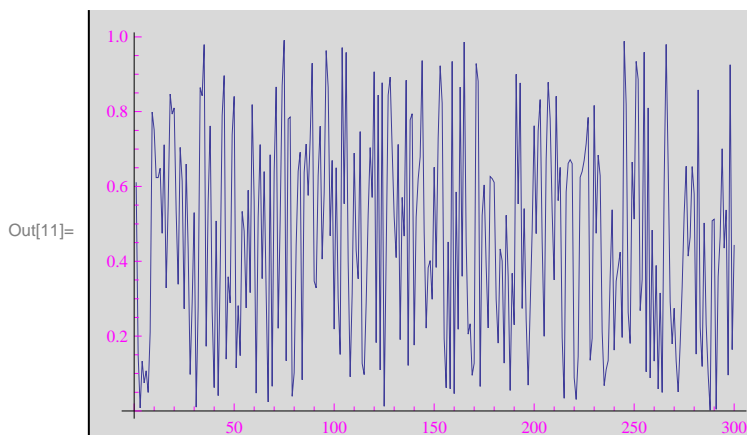
`RandomReal[]` gives a pseudorandom real number in the range 0 to 1.  
`RandomReal[{ $x_{min}$ ,  $x_{max}$ }]` gives a pseudorandom real number in the range  $x_{min}$  to  $x_{max}$ .  
`RandomReal[ $x_{max}$ ]` gives a pseudorandom real number in the range 0 to  $x_{max}$ .  
`RandomReal[range, n]` gives a list of  $n$  pseudorandom reals.  
`RandomReal[range, { $n_1$ ,  $n_2$ , ...}]` gives an  $n_1 \times n_2 \times \dots$  array of pseudorandom reals.  
`RandomReal[dist, ...]` samples from the symbolic continuous distribution *dist*. >>

**Nota:** in realtà sono numeri "pseudocasuali", poiché l'algoritmo che li genera è deterministico.

Quindi:

```
In[10]:= whitenoise[n_] := (*genera una lista di n numeri reali casuali tra 0 e 1*)Table[
  RandomReal[],
  {k, n}
]
```

```
In[11]:= whitenoiseplot = ListLinePlot[
  whitenoise[300]
]
```



Per il calcolo del valor medio e della varianza, *Mathematica* dispone dei comandi `Mean[]` e `Variance[]`:

```
In[12]:= media[n_] := Mean[whitenoise[n]]; varianza[n_] := Variance[whitenoise[n]]
```

```
In[13]:= media[300]
```

```
Out[13]= 0.508196
```

```
In[14]:= varianza[300]
```

```
Out[14]= 0.0837115
```

In questo modo non abbiamo un controllo sul valor medio e sulla varianza. Ricordiamo che quest'ultima è la potenza media del segnale, e potrebbe essere assegnata a priori. Possiamo generare un white noise di potenza media assegnata, forzando *Mathematica* a generare una lista di numeri reali casuali con varianza nota. A tale scopo definiamo la funzione:

```
In[15]:= random[μ_, σ_] := RandomReal[
  NormalDistribution[μ, σ]
]
```

```
In[16]:= Clear[whitenoise, whitenoiseplot]
```

Assumendo un valor medio nullo:

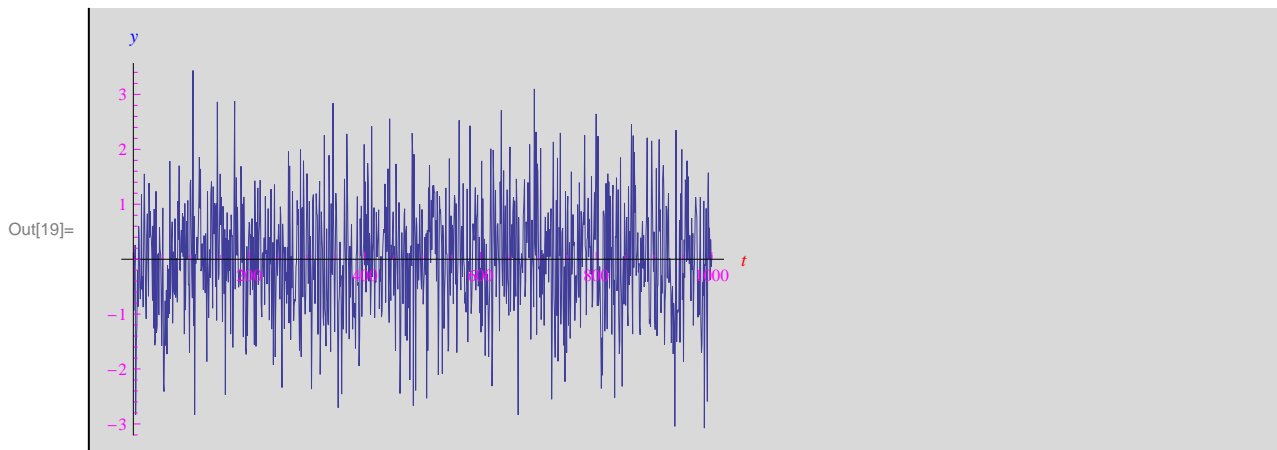
```
In[17]:= whitenoise[σ_, n_] := (*genera una lista di n numeri
  reali casuali tra 0 e 1 di valor medio 0 e varianza σ²*)Table[
  random[0, σ],
  {n}
];
```

Per graficarne l'andamento, definiamo una funzione che ha per argomento l'ordine  $n$  della lista definita sopra.

```
In[18]:= whitenoiseplot[n_] := ListLinePlot[
  (*assumo σ=1*)
  whitenoise[1, n],
  AxesLabel →
  {
    Style["t", Small, Red],
    Style["y", Small, Blue]
  }
]
```

Per  $n = 1000$ :

In[19]:= `whitenoiseplot [1000]`



In[20]:= `media [n_] := Mean [whitenoise [1, n]]; varianza [n_] := Variance [whitenoise [1, n]]`

In[21]:= `media [10]`

Out[21]= `-0.085802`

In[22]:= `varianza [10]`

Out[22]= `1.93308`

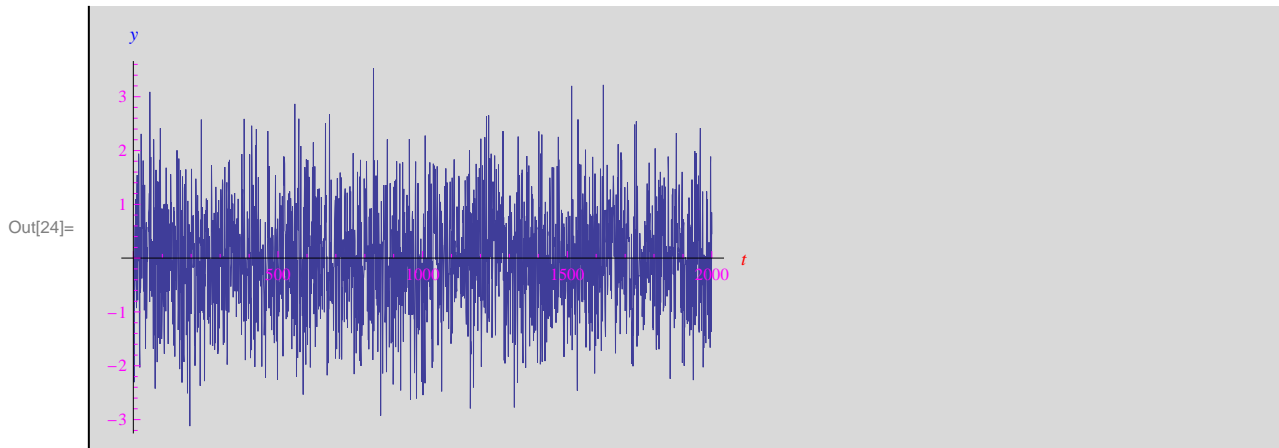
L'approssimazione migliora al crescere di  $n$  :

In[23]:= `Table [
 {
 media [n],
 varianza [n]},
 {n, 2, 9000, 1000}
]`

Out[23]= `{{1.89759, 0.123445}, {0.0226948, 0.988648}, {-0.020998, 1.01758},
 {-0.014359, 1.03678}, {0.0131261, 0.972019}, {-0.0198803, 1.00431},
 {0.00575883, 0.983967}, {0.0071523, 1.00958}, {-0.00555671, 1.03456}}`

Assumendo  $n = 2000$  :

In[24]:= `whitenoiseplot [2000]`



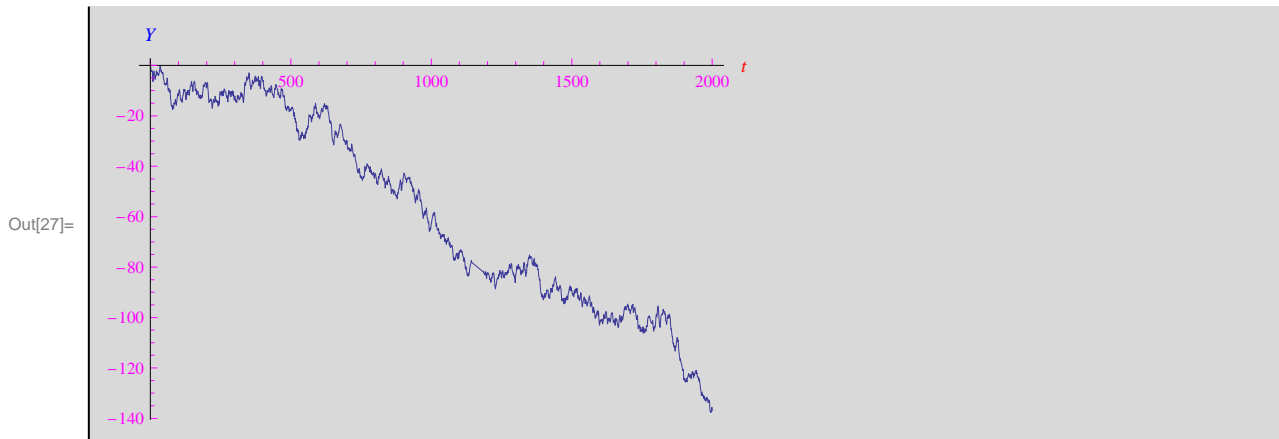
In[25]:= `y = Interpolation[whitenoise[1, 2000]]`

Out[25]= `InterpolatingFunction[{{1., 2000.}}, <>]`

In[26]:= `Y[t_] = Integrate[y[t], t]`

Out[26]= `InterpolatingFunction[{{1., 2000.}}, <>][t]`

In[27]:= `plotY = Plot[  
 Y[t],  
 {t, 1, 2000},  
 AxesLabel ->  
 {  
 Style["t", Small, Red],  
 Style["Y", Small, Blue]  
 }  
]`



```
In[28]:= Dy[t_] = D[y[t], t]
```

```
Out[28]= InterpolatingFunction[{{1., 2000.}}, <>][t]
```

```
In[29]:= Plot[  
  Dy[t],  
  {t, 1, 2000}  
]
```

